

STILL



RX 60 Caractéristiques techniques.

Chariot élévateur électrique

RX 60-40

RX 60-45

RX 60-50

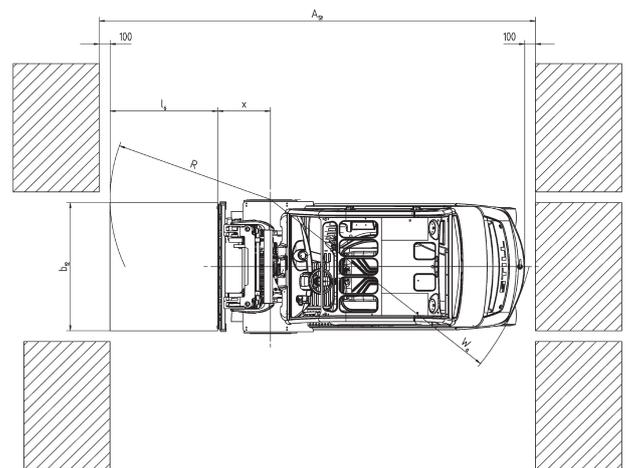
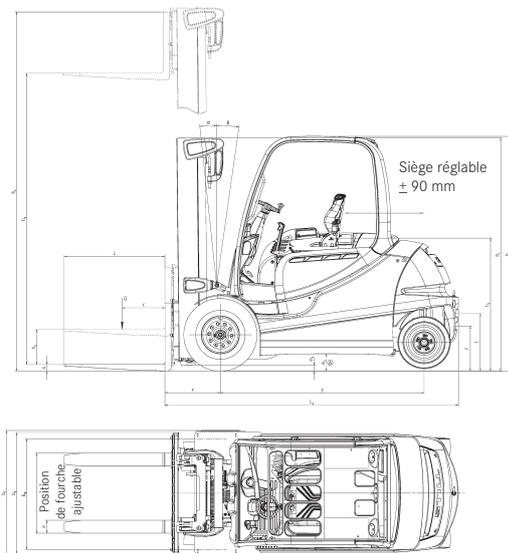
RX 60-50/600



first in intralogistics

Fiche technique établie selon les directives VDI 2198 et contenant uniquement les caractéristiques du modèle standard.
Valeurs susceptibles de variations selon les bandages/pneumatiques, accessoires, etc.

| | | | | | | | | |
|------------------------|---|--|-----------------|-------------------|--------------------|--------------------|--------------------|--------------------|
| Caractéristiques | 1.1 | Constructeur | | | STILL | STILL | STILL | STILL |
| | 1.2 | Modèle | | | RX 60-40 | RX 60-45 | RX 60-50 | RX 60-50/600 |
| | 1.3 | Energie | | | batterie | batterie | batterie | Elektro |
| | 1.4 | Utilisation | | | conducteur assis | conducteur assis | conducteur assis | Sitz |
| | 1.5 | Capacité de charge | Q | t | 4,0 | 4,5 | 4,99 | 4,99 |
| | 1.6 | Centre de gravité de la charge | c | mm | 500 | 500 | 500 | 600 |
| | 1.8 | Distance de l'axe de l'essieu avant au talon de fourche | x | mm | 525 | 525 | 525 | 535 |
| | 1.9 | Empattement | y | mm | 2021 | 2021 | 2021 | 2088 |
| | Poids | 2.1 | Poids à vide | | kg | 6477 | 6793 | 7115 |
| 2.2 | | Charge sur essieu avant (avec charge) | | kg | 9296 | 10112 | 10884 | 11547 |
| 2.2.1 | | Charge sur essieu arrière (avec charge) | | kg | 1181 | 1181 | 1221 | 1154 |
| 2.3 | | Charge sur essieu avant (sans charge) | | kg | 3268 | 3329 | 3363 | 3845 |
| 2.3.1 | | Charge sur essieu arrière (sans charge) | | kg | 3209 | 3463 | 3752 | 3866 |
| Roues roulements | 3.1 | Bandages | | | SE | SE | SE | SE |
| | 3.2 | Dimensions bandages, avant | | | 250-15 | 28 x 12,5-15 | 28 x 12,5-15 | 28 x 12,5-15 |
| | 3.3 | Dimensions bandages, arrière | | | 21 x 8-9 | 21 x 8-9 | 21 x 8-9 | 21 x 8-9 |
| | 3.5 | Nombre de roues à l'avant (x = motrice) | | | 2x | 2x | 2x | 2x |
| | 3.5.1 | Nombre de roues à l'arrière (x = motrice) | | | 2 | 2 | 2 | 2 |
| | 3.6 | Voie avant | b ₁₀ | mm | 1030 | 1104 | 1104 | 1104 |
| | 3.7 | Voie arrière | b ₁₁ | mm | 920 | 920 | 920 | 920 |
| Principales dimensions | 4.1 | Inclinaison du mât en avant | | ° | 3 | 3 | 3 | 3 |
| | 4.1.1 | Inclinaison du mât en arrière | | ° | 9 | 9 | 9 | 6 |
| | 4.2 | Hauteur mât replié | h ₁ | mm | 2300 | 2300 | 2300 | 2300 |
| | 4.3 | Levée libre | h ₂ | mm | 160 | 160 | 160 | 160 |
| | 4.4 | Hauteur maximum d'élévation | h ₃ | mm | 2980 | 2980 | 2980 | 2780 |
| | 4.5 | Hauteur hors tout mât déployé | h ₄ | mm | 3987 | 3987 | 3987 | 3935 |
| | 4.7 | Hauteur du toit de protection | h ₆ | mm | 2322 | 2320 | 2320 | 2320 |
| | 4.8 | Hauteur siège (SRP) | h ₇ | mm | 1251 | 1249 | 1249 | 1249 |
| | 4.12 | Hauteur d'attelage | h ₁₀ | mm | 546/421 | 546/421 | 546/421 | 546/421 |
| | 4.19 | Longueur totale | l ₁ | mm | 3886 | 3886 | 3886 | 4163 |
| | 4.20 | Longueur au talon de fourche l ₂ | l ₂ | mm | 2886 | 2886 | 2886 | 2963 |
| | 4.21 | Largeur hors tout | b ₁ | mm | 1256 | 1399 | 1399 | 1399 |
| | 4.22 | Épaisseur des bras de fourche | s | mm | 50 | 50 | 50 | 60 |
| | 4.22.1 | Largeur des bras de fourche | e | mm | 120 | 120 | 150 | 130 |
| | 4.22.2 | Longueur des bras de fourche | l | mm | 1000 | 1000 | 1000 | 1200 |
| | 4.23 | Tablier porte-fourche ISO 2328 (classe/forme A, B) | | | 3 A | 3 A | 3 A | 3 A |
| | 4.24 | Largeur du tablier porte-fourche | b ₃ | mm | 1200 | 1310 | 1310 | 1310 |
| | 4.31 | Garde au sol sous le mât avec charge | m ₁ | mm | 150 | 150 | 150 | 150 |
| | 4.32 | Garde au sol à mi-empattement | m ₂ | mm | 147 | 145 | 145 | 145 |
| 4.33 | Largeur d'allée avec palette 1000 x 1200 en largeur | A _{st} | mm | 4208 | 4208 | 4208 | 4284 | |
| 4.34 | Largeur d'allée avec palette 800 x 1200 en longueur | A _{st} | mm | 4408 | 4408 | 4408 | 4484 | |
| 4.35 | Rayon de giration | W _a | mm | 2483 | 2483 | 2483 | 2549 | |
| 4.36 | Rayon de giration intérieur | b ₁₃ | mm | 629 | 629 | 629 | 638 | |
| Performances | 5.1 | Vitesse de translation (avec charge) | | km/h | 19 | 19 | 19 | 18 |
| | 5.1.1 | Vitesse de translation (sans charge) | | km/h | 20 | 20 | 20 | 19 |
| | 5.2 | Vitesse d'élévation (avec charge) | | m/s | 0,40 | 0,38 | 0,33 | 0,31 |
| | 5.2.1 | Vitesse d'élévation (sans charge) | | m/s | 0,55 | 0,46 | 0,46 | 0,44 |
| | 5.3 | Vitesse de descente (avec charge) | | m/s | 0,55 | 0,55 | 0,55 | 0,55 |
| | 5.3.1 | Vitesse de descente (sans charge) | | m/s | 0,46 | 0,46 | 0,46 | 0,46 |
| | 5.5 | Force de traction nominale (avec charge) | | N | 3770 | 3620 | 3600 | 3600 |
| | 5.5.1 | Force de traction nominale (sans charge) | | N | 4390 | 4470 | 4400 | 4400 |
| | 5.6 | Force de traction nominale maxi (avec charge) | | N | 15940 | 15830 | 15670 | 15670 |
| | 5.6.1 | Force de traction nominale maxi (sans charge) | | N | 16140 | 16150 | 16090 | 16090 |
| | 5.7 | Rampe (avec charge) | | % | 11,3 | 9,5 | 8,8 | 7,4 |
| | 5.7.1 | Rampe (sans charge) | | % | 17,0 | 16,8 | 15,8 | 13,7 |
| | 5.8 | Rampe maxi (avec charge) | | % | 15,5 | 14,3 | 13,2 | 12,6 |
| 5.8.1 | Rampe maxi (sans charge) | | % | 25,9 | 24,6 | 23,4 | 21,4 | |
| 5.9 | Accélération (avec charge) | | s | 5,1 | 5,2 | 5,3 | 5,4 | |
| 5.9.1 | Accélération (sans charge) | | s | 4,5 | 4,5 | 4,6 | 4,7 | |
| 5.10 | Frein de service | | | électro/mécanique | électro/mécanique | électro/mécanique | électro/mécanique | |
| Moteur électrique | 6.1 | Moteur de translation, puissance (KB 60 min) | | kW | 15 | 15 | 15 | 15 |
| | 6.2 | Moteur de levage, puissance (S3 = 15%) | | kW | 25 | 25 | 25 | 25 |
| | 6.3 | Batterie | | | 43536 A | 43536 A | 43536 A | 43536 A |
| | 6.4 | Tension batterie | U | V | 80 | 80 | 80 | 80 |
| | 6.4.1 | Capacité batterie | K _s | Ah | 840 | 840 | 840 | 840 |
| | 6.5 | Poids batterie | | kg | 2178 | 2178 | 2178 | 2178 |
| 6.6 | Consommation d'énergie (cycle VDI) | | kWh/h | 10,2 | 10,8 | 11,5 | 12,1 | |
| Autre | 8.1 | Commande de translation | | | | | | |
| | 8.2 | Pression hydraulique de service pour équipements auxiliaires | | bar | 250 | 250 | 250 | 250 |
| | 8.3 | Débit d'huile pour équipements auxiliaires | | l/min | 30 | 30 | 30 | 30 |
| | 8.4 | Niveau sonore à l'oreille du conducteur | | dB(A) | < 70 | < 70 | < 70 | < 70 |
| | 8.5 | Crochet d'attelage, type DIN | | | œillet+barre métal | œillet+barre métal | œillet+barre métal | œillet+barre métal |



Mesures correspondant à un chariot avec fourche en position horizontale.

| | | | Mât télescopique | | Mât Triplex |
|-----------------|--|---|--------------------------|-------------|-----------------------|
| RX 60-40/45/50 | Levée nominale | h ₃ mm | 2980 - 3680 | 4080 - 4880 | 4330 - 7180 |
| | Hauteur de construction | h ₁ mm | 2300 - 2650 | 2850 - 3250 | 2250 - 3200 |
| | Levée libre forme « B » | h ₅ mm | 160 | 160 | 1462 - 2412 |
| | Levée libre forme « A » | h ₅ mm | 160 | 160 | 1504 - 2554 |
| | Hauteur maxi forme « B » | h ₄ mm | 3987 - 4687 | 5087 - 5887 | 5416 - 8266 |
| | Hauteur maxi forme « A » | h ₄ mm | 3987 - 4687 | 5087 - 5887 | 5437 - 8287 |
| | Inclinaison avant | a ° | 3 | | |
| | Inclinaison arrière | b ° | 9 | | |
| | Longueur totale | L ₂ mm | 2886 | | |
| | Distance axe essieu AV au talon de fourche | x mm | 525 | | |
| Largeur d'allée | A _{st} mm | (1000 x 1200) 4208 // (1200 x 800) 4408 | | | |
| RX 60-40 | Bandages | v/h | 250/70-15 // 200/75-9 | | 345/45-15 // 200/75-9 |
| | Voie | v/h mm | 1030 // 920 | | 1104 // 920 |
| | Largeur maximale | B mm | 1256 | | 1399 |
| | Entraxe des crans de fourche | mm | 191 368 572 673 876 978 | | |
| RX 60-45/50 | Bandages | v/h | 345/45-15 // 200/75-9 | | |
| | Voie | v/h mm | 1104 // 920 | | |
| | Largeur maximale | B mm | 1399 | | |
| | Entraxe des crans de fourche | mm | 191 368 572 673 978 1080 | | |
| RX 60-50/600 | Levée nominale | h ₃ mm | 2780 - 4680 | | 4030 - 6880 |
| | Hauteur de construction | h ₁ mm | 2300 - 3250 | | 2250 - 3200 |
| | Levée libre forme « A » | h ₅ mm | 160 | 160 | 1230 - 2180 |
| | Hauteur maxi forme « A » | h ₄ mm | 3887 - 5787 | | 5095 - 7945 |
| | Inclinaison avant | a ° | 3 | | |
| | Inclinaison arrière | b ° | 6 | | |
| | Longueur totale | L ₂ mm | 2963 | | |
| | Distance axe essieu AV au talon de fourche | x mm | 535 | | |
| Largeur d'allée | A _{st} mm | (1000 x 1200) 4248 // (1200 x 800) 4500 | | | |

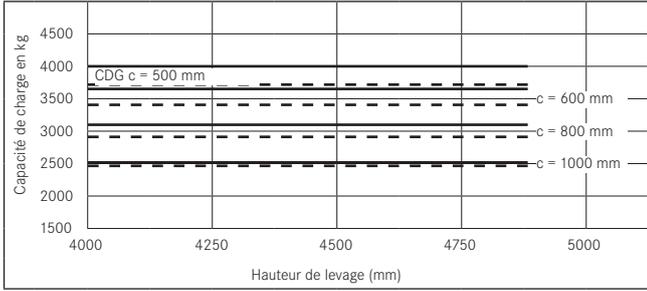
Pentes longueur maximale de pente parcourue en 60 minutes

Exemple : Un RX 60-40 avec une charge de 4 000 kg sur une pente de 13% peut parcourir un trajet cumulé de 215 m 10 fois par heure.

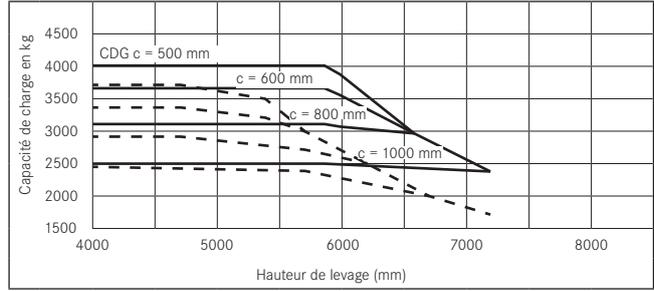
| sans charge | | RX 60-40 | RX 60-45 | RX 60-50 | RX 60-50/600 |
|-------------|-----|----------|----------|----------|--------------|
| | 23% | 1850 m | 1470 m | 1430 m | - |
| | 20% | 2700 m | 2290 m | 2030 m | 1850 |
| | 15% | 5390 m | 5060 m | 4350 m | 4140 |
| | 10% | 7180 m | 6930 m | 6700 m | 6250 |
| | 5% | 11660 m | 11170 m | 10720 m | 10260 |
| avec charge | 13% | 2150 m | 1590 m | 1380 m | - |
| | 9% | 5030 m | 4200 m | 3620 m | 3440 |
| | 7% | 6070 m | 5750 m | 5380 m | 5150 |
| | 5% | 7580 m | 7130 m | 6670 m | 6440 |

(piste en béton brut sec = coefficient de frottement de 0,80)

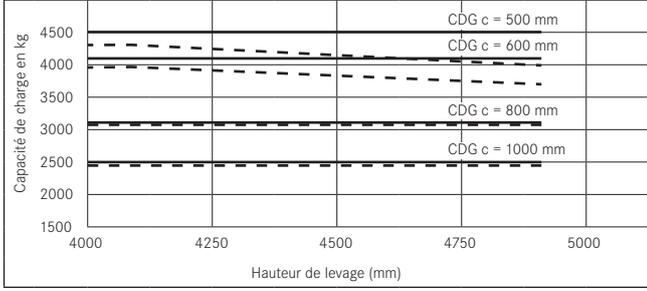
Capacité de charge du RX 60-40 avec mât télescopique



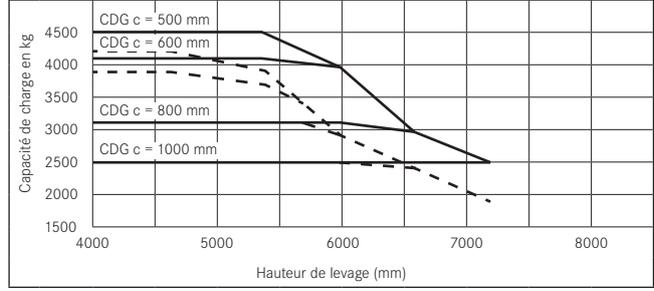
Capacité de charge du RX 60-40 avec mât Triplex



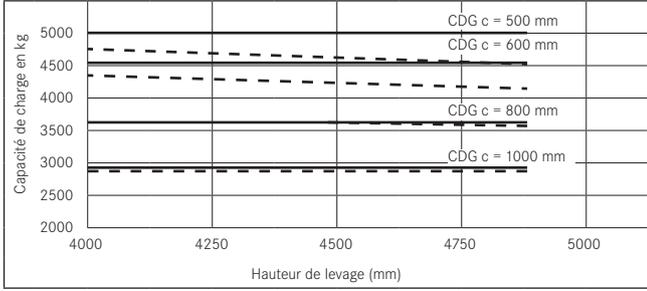
Capacité de charge du RX 60-45 avec mât télescopique



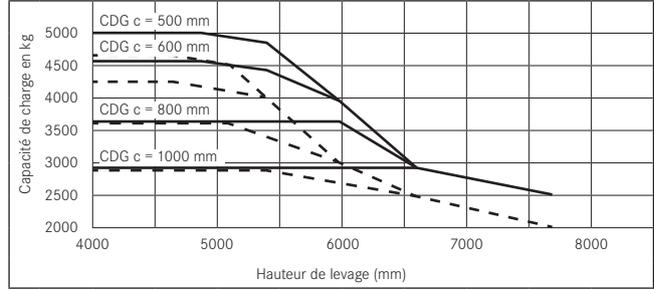
Capacité de charge du RX 60-45 avec mât Triplex



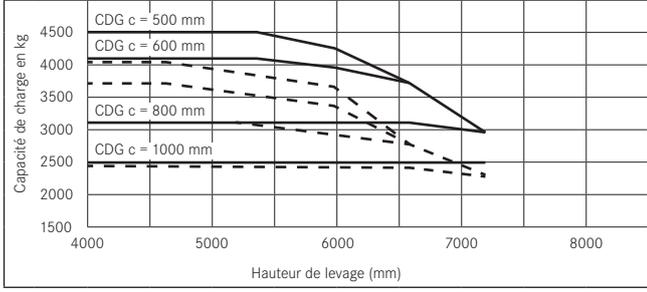
Capacité de charge du RX 60-50 avec mât télescopique



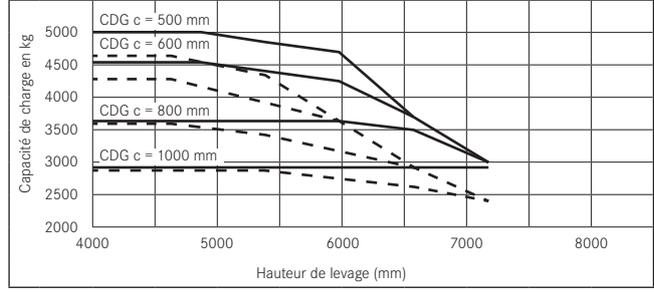
Capacité de charge du RX 60-50 avec mât Triplex



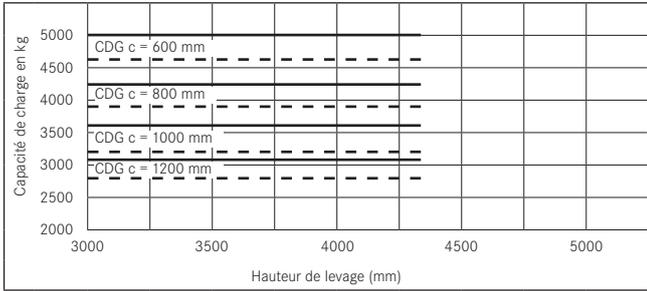
Capacité de charge du RX 60-45 avec mât Triplex/pneus jumelés



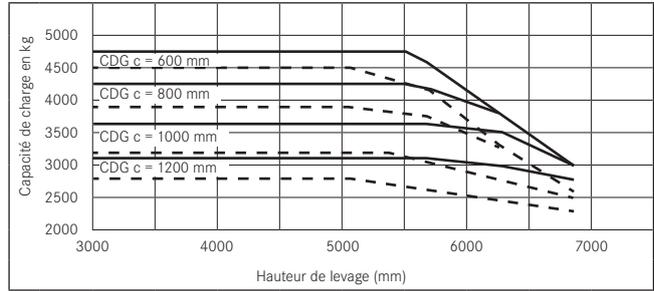
Capacité de charge du RX 60-50 avec mât Triplex/pneus jumelés



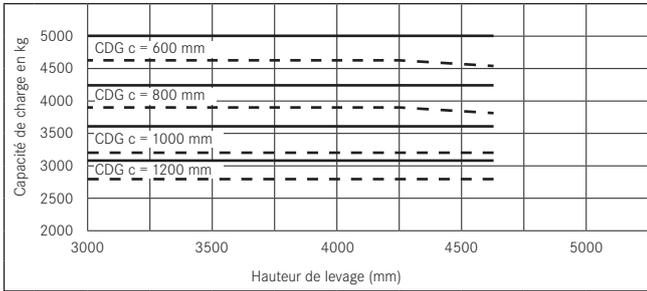
Capacité de charge du RX 60-50/600 mât triplex jusqu'à BH2350



Capacité de charge du RX 60-50/600 mât triplex à partir de BH2400



Capacité de charge du RX 60-50/600 mât triplex jusqu'à BH3250



— Sans TDL
 - - - Avec TDL

Motorisation.

Le RX 60 est équipé d'un moteur électrique asynchrone silencieux et à haut rendement. Cette motorisation lui assure d'excellentes performances, tant en vitesse qu'en accélération, même sur sols irréguliers ou rampes - et donc une rentabilité élevée.

Autre atout : le RX 60 intègre une fonction « boost », particulièrement utile lorsqu'une manœuvre nécessite une mobilisation maximale du couple moteur - par ex. pour le franchissement de seuils. En outre, le rendement optimal apporté par la technologie de motorisation asynchrone assure une autonomie maximale de la batterie. Plus encore, l'encapsulation en carter étanche (IP) de la totalité du moteur le protège contre les intrusions de poussières ou les projections d'eau. Cette motorisation permet également, grâce à son système de contre freinage électrique par génératrice, d'augmenter son autonomie jusqu'à 1,5 heures par cycle. Dans de nombreux cas, cela évite une interruption durant un poste pour recharge intermédiaire ou changement de batterie.

En outre, le variateur de commandes STILL assure une conduite extrêmement précise. Et pour plus de sécurité et de confort, cette commande permet même le maintien immobile du chariot sur une rampe sans utiliser le frein. Quant à l'électronique de puissance, elle est bien à l'abri au cœur du contrepoids arrière. La chaleur générée par le dispositif de commande est dissipée par répartition sur la surface du contrepoids. On obtient ainsi un très bon refroidissement sans filtre supplémentaire - assurant un travail plus silencieux, donc plus agréable tout en garantissant une fiabilité extrême.

Programme d'Eco-conduite Blue-Q.

- Activation du module d'économie d'énergie Blue-Q d'une pression sur un bouton depuis le tableau de bord.
- Processus automatique d'économie d'énergie d'une grande efficacité (optimisation de la courbe de rendement avec maintien d'une disponibilité totale pour les tâches en cours).
- Coupure intelligente des consommations électriques inutiles.
- Réduction de la consommation jusqu'à 10% selon le profil d'utilisation et l'équipement du chariot.

Équipement électrique.

Le système électrique du RX 60 fonctionne de manière numérique. Deux systèmes CAN-Bus séparés assurent un fonctionnement sans rétroaction possible sur la phase du moteur. Une solide sécurité contre les accidents. En outre, une commande à deux processeurs se surveillant mutuellement apporte encore plus de sécurité. Et pour une évolutivité maximale, différents pré-câblages de série simplifient l'ajout ultérieur d'équipements électriques supplémentaires.

Mât.

Une nouvelle génération de mât à visibilité optimale a été développée pour ce nouveau chariot. Ce concept s'appuie sur un profil extérieur en C avec vérins de levage alignés derrière les profilés. Selon les applications, le chariot peut être livré avec un mât télescopique ou Triplex :

- Télescopique : Version d'un coût avantageux adaptée à de nombreuses applications et offrant une visibilité optimale à travers le mât.
- Triplex : Assure une exploitation optimale des espaces de stockage vertical pour des applications comportant de grandes hauteurs de levée avec des hauteurs de passage sous portes peu élevés. Cette version bénéficie également de deux vérins de levage escamotés conservant une visibilité totale à travers le mât.

Équipement hydraulique.

La régulation du régime de la pompe asynchrone par la servo-commande dynamique s'effectue en fonction des besoins et en proportion exacte des actions sur les leviers de commande ou sur la direction. La consommation d'énergie est ainsi réduite au minimum, ce qui prolonge l'autonomie du chariot. Le système hydraulique a lui aussi été optimisé pour économiser l'énergie, avec :

- La haute efficacité de la pompe hydraulique à niveau de bruit réduit.
- Le remplacement des vannes d'amorçage par des vannes d'arrêt. La vanne prioritaire desservant la direction est directement flasquée à la pompe, éliminant interfaces hydrauliques et flexibles supplémentaires pour une utilisation plus sûre et plus propre.

Poste de conduite.

Avantages du poste de conduite du RX 60 :

- Grand espace pour les jambes avec plancher incliné et tapis de sol antidérapant assurant rapidité et confort en montée comme en descente de cabine, puis une position détendue des jambes durant la conduite.
- Colonne de direction réglable et diamètre réduit du volant assurent une adaptation ergonomique à chaque conducteur et réduisent les mouvements de manœuvre.
- Disposition des pédales de type automobile - pouvant au choix être remplacée par une configuration à deux pédales afin d'adapter le RX 60 aux habitudes de conduite du cariste.
- Commutateur de sens de marche sur le levier de commande hydraulique de montée/descente permettant d'inverser le sens de translation sans changement de position de la main - pour un travail sans fatigue inutile.
- Afficheur à vitre chauffante conservant un affichage clair et immédiatement lisible des informations importantes - heure, intervalles d'entretien, charge batterie... - même en cas de passage d'un environnement froid à un environnement chaud et inversement. Le RX 60 bénéficie en outre d'un système embarqué assurant un diagnostic permanent de ses paramètres de fonctionnement.
- Choix de 5 programmes de conduite en fonction du cariste ou de la zone de travail.
- Garde au toit élevée faisant du RX 60 un chariot également adapté aux caristes de grande taille. La visibilité périphérique est optimale quelle que soit la hauteur des yeux du cariste grâce au profil étroit des montants verticaux et à une position assise élevée.

Sécurité.

Freinage électrique par relâchement de l'accélérateur (permettant un maintien automatique sur rampe) complété d'un frein de stationnement et de service mécanique. Le RX 60 se distingue également par son changement de batterie latéral - avec un transpalette, un chariot frontal ou un palan. En plus d'un gain de temps notable par rapport à la procédure traditionnelle à base de palan, cette approche minimise, plus particulièrement sur les versions à cabine, les dangers d'écrasement et d'endommagement en tous genres auxquels expose le levage et le déplacement pendulaires répétés de lourdes batteries.

Entretien.

L'intervalle d'entretien du RX 60 est de 1 000 heures ou douze mois selon l'environnement et les conditions de travail. Le diagnostic instantané à l'aide d'un ordinateur portable, l'excellente accessibilité de tous les composants garantissent au RX 60 un taux de disponibilité particulièrement élevé.



Votre contact

STILL

6 Bd Michael Faraday

SERRIS - CEDEX 4

77716 MARNE LA VALLEE

Tél. : 01.64.17.40.00

Fax : 01.64.17.41.70

info@still-fr.com

Pour plus d'informations, consultez le site :

www.still-fr.com

STILL S.A.

Vosveld 9

B-2110 Wijnegem

Tél: +32 (0)3 360 62 00

Fax: +32 (0)3 326 21 42

info@still.be

Pour plus d'informations, consultez le site :

www.still.be

STILL S.A.

Succursale Suisse romande

Route de Chardonne

CH-1070 Puidoux

Téléphone : +41 (0)21/946 40 80

Téléfax : +41 (0)21/946 40 92

Pour plus d'informations, consultez le site :

www.still.ch